

11. OPERAČNÉ ZOSILŇOVAČE

11.1. Úvod

- ♦ vznik operačných zosilňovačov - 40 te roky
- ♦ vyvinuté firmou Bell - analógové počítače (odtiaľ názov *operačný zosilňovač - OZ*)
- ♦ prvé elektrónkové, v 50 tých rokoch tranzistorové
- ♦ 1960 - **monolitické** integrované formy
- ♦ skoro súčasne **hybridná technológia**

Definícia:

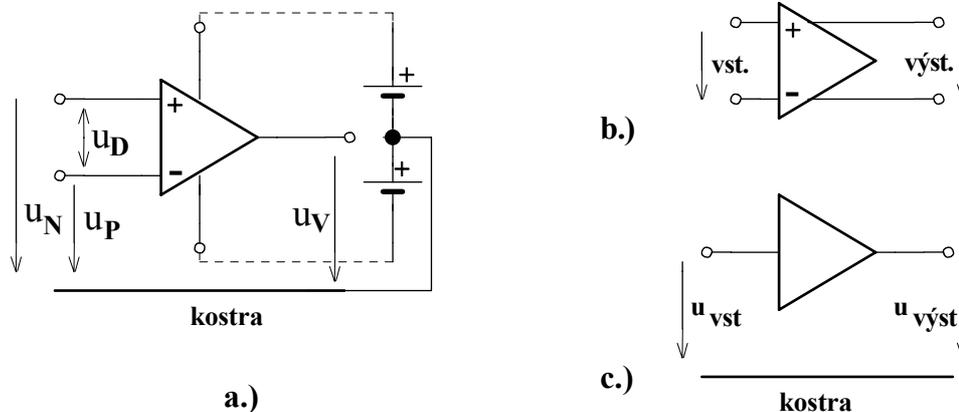
Operačný zosilňovač je jednosmerný zosilňovač s veľkým zosilnením a malým vlastným rušením, schopný stabilne pracovať v uzavretej SV slučke.

a.) symetrický vstup - asymetrický výstup

Poznámka: Je to najbežnejšie použitie a zapojenie OZ

b.) symetrický vstup - symetrický výstup

c.) asymetrický vstup - asymetr. výstup



Obr.129.

11.2. ZÁKLADNÉ VLASTNOSTI

11.2.1. Jednosmerné zosilnenie

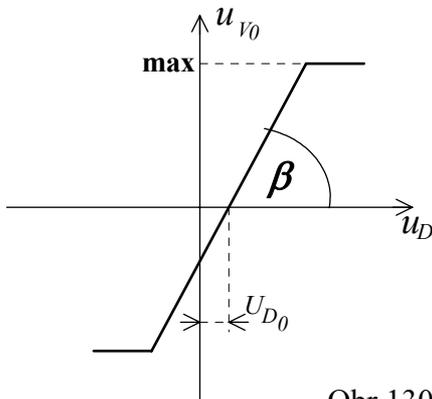
- súhlasné (súfázne)
- rozdielové

- ideálny : $u_{V_o} = A_0 \cdot u_D$ ($u_D = u_N - u_P$)

A₀ je jednosmerné rozdielové zosilnenie naprázdno. (Ideál A₀ = ∞)

$$A_0 = \frac{\Delta u_{v0}}{\Delta u_D} = \operatorname{tg} \beta$$

U_{D0} je vstupná napäťová nesymetria (tiež napäťový ofset - U_{D0} je potrebné do vstupu na $U_{v0} = 0$)



Obr.130.

Reálny zos. zosilňuje i súhlasné u_{CM} :
$$u_{CM} = \frac{u_N + u_P}{2}$$

B_0 jednosmerné súhlasné zosilnenie :
$$u_{v0} = A_0 \cdot u_D + B_0 \cdot u_{CM}$$

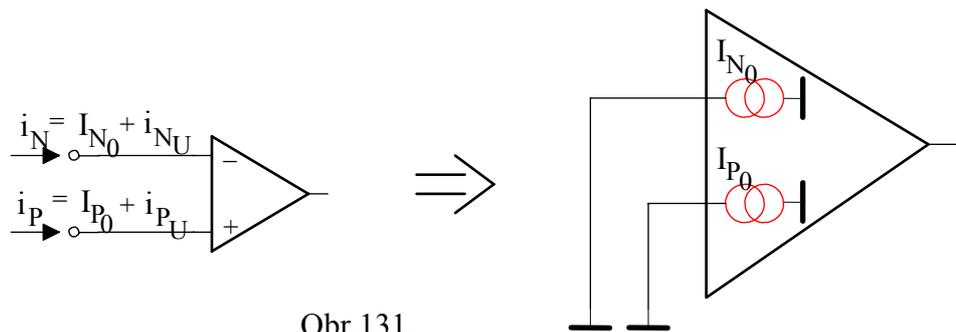
- kvalitný zosilňovač $\rightarrow B_0 \ll A_0$.
- činiteľ potlačenia súhlasného napätia CMRR (Common Mode Rejection Ratio), resp. CMR

$$\text{CMRR} = A_0 / B_0$$

Poznámka: V katalógoch tiež ako diskriminačný súčiniteľ k_d . Reálne býva $10^4 \div 10^7$, resp. v dB : 80 ÷ 100 dB.

Vstupný ofset

- nežiadúce signály na vstupe \rightarrow v konečnom dôsledku na výstupe OZ
 - napäťový (U_{D0})
 - prúdový



Obr.131.

- i_{NU} a i_{PU} od vst. napätia (žadované)
- I_{N0} , I_{P0} parazitné „kľudové prúdy“

Priemerný vst. kľudový prúd:

$$I_0 = \frac{I_{N0} + I_{P0}}{2}$$

Prúdová nesúmernosť (asymetria) : (čo najmenšia)

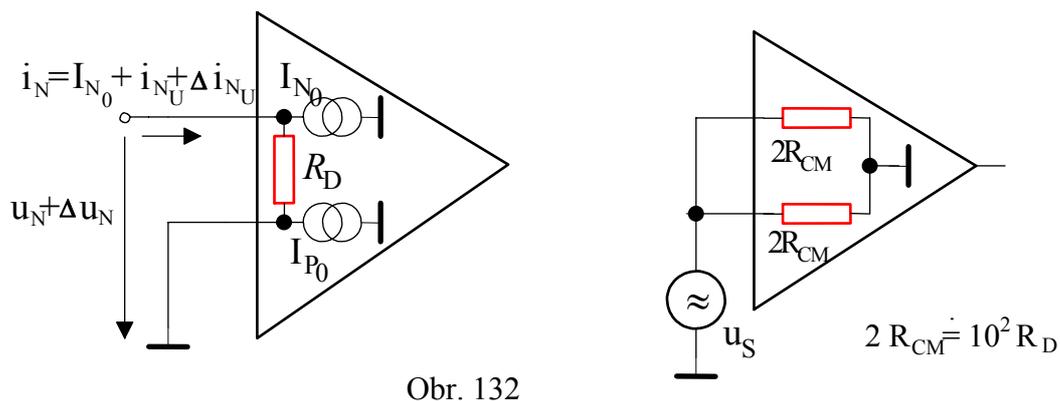
$$I_{0Z} = I_{N0} - I_{P0}$$

Kolísanie offsetu - drift - časový, teplotný, napájací

11.2.2. Vstupný a výstupný odpor

Vstupný odpor

$$R_D = \frac{\Delta u_N}{\Delta i_{NU}} \quad \text{pre } u_P = 0 \quad \text{resp.} \quad R_D = \frac{\Delta u_P}{\Delta i_{PU}} \quad \text{pre } u_N = 0$$

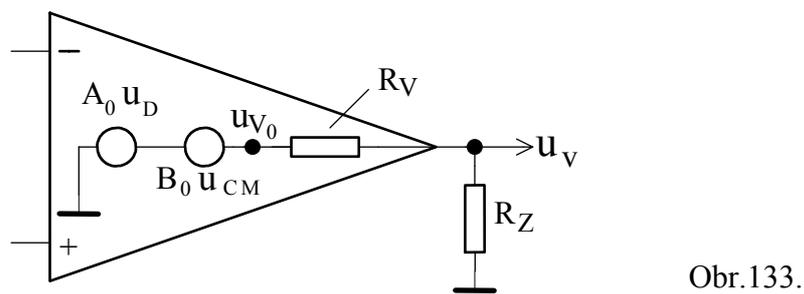


Obr. 132

R_D - rozdielový (diferenčný) vst. odpor (teoreticky ∞ , reálne $M\Omega$)

R_{CM} - súhlasný (súfázny) odpor - paralelne $2 R_{CM}$

Výstupný odpor



Obr.133.

$R_{výst} \rightarrow 10 \Omega \div 1 \text{ k}\Omega$

- katalóg - výst. prúd OZ $i_{V_{max}}$ \rightarrow záťažný odpor R_{Zmin}

$$u_V = u_{V0} \frac{R_Z}{R_Z + R_V} \quad R_V = \frac{u_{V0} - u_V}{i_V} \quad R_{Zmin} = \frac{u_{V_{ma}}}{i_{V_{ma}}}$$

11.2.3. Druhy operačných zosilňovačov

Technológia:

- ♦ monolitické
- ♦ hybridné

Vstup:

- súmerný
- nesúmerný
- ♦ vstup bipolárny
- ♦ vstup FET

Prevedenie:

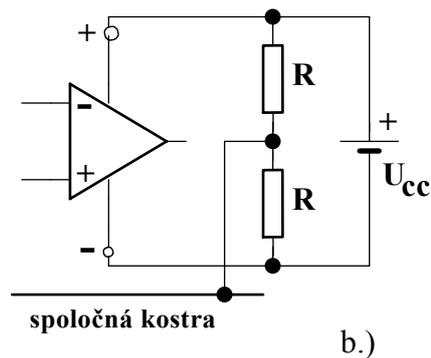
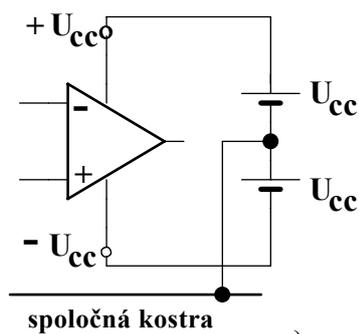
- kovové diskové púzdro TO (8 vývodov)
- plastové radové púzdro DIL

Podľa určenia:

- ♦ univerzálne (monolitické)
- ♦ prístrojové (malé U_{Do} , drift, veľké A_0 , veľké CMMR ...)
- ♦ elektrometrické (malé I_0 , veľké R_{vst})
- ♦ izolačné
- ♦ rýchle (širokopásmové, impulzné)

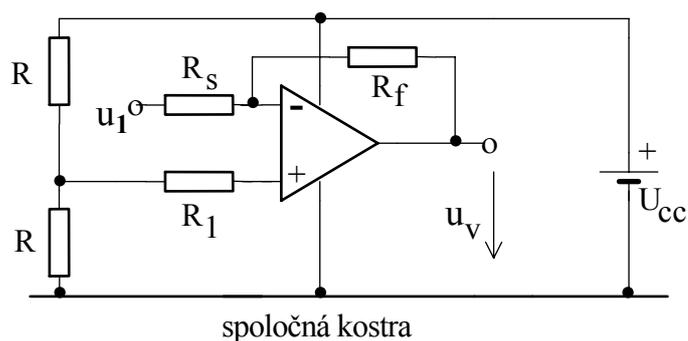
11.2.4. Napájanie OZ

- ♦ väčšinou súmerné napájanie $\pm U_{cc}$
- ♦ stred - spoločná kostra (obr.134a.)



Obr.134.

- ♦ **Jeden (neuzemnený) zdroj:**
- „umelý stred”
- ♦ **Jeden (uzemnený) zdroj:**
- riešenia sú obmedzené



Obr.135.

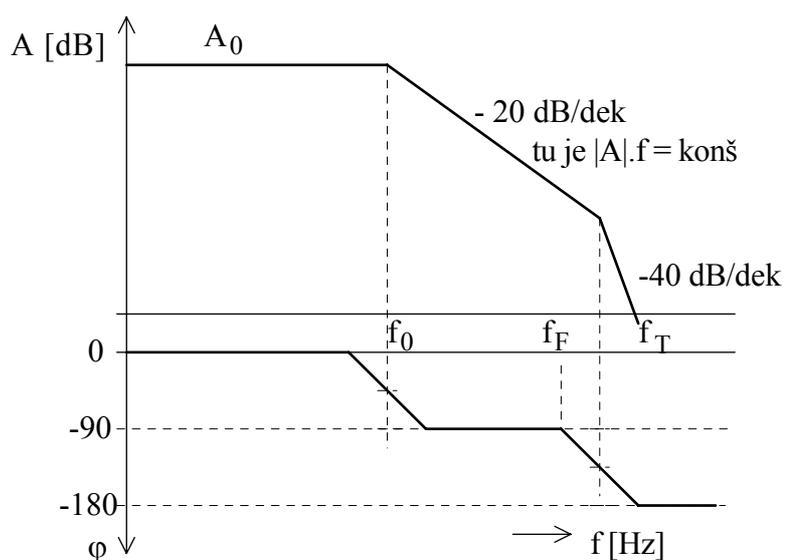
- vhodnejšie pre \sim signál (oddelený kondenzátorom)
- odpory R a R_1 posúvajú prac. bod do stredu U_{cc}
- nulová úroveň vstupu i výstupu je potom $0,5U_{cc}$
- u_v - len kladné hodnoty

Poznámka: Lepšie výsledky dávajú OZ priamo určené pre jeden napájací zdroj (presnejšie, menšie drifty).

11.2.5. Striedavý signál v obvodoch OZ

- reálny OZ \rightarrow obmedzenia v oblasti vf
- prenos \rightarrow ALFCH
- sústava 2. rádu, pri veľkom zjednodušení 1. rádu

f_T - tranzitná frekvencia (ALFCH prechádza cez 0)



Obr.136.

$$A_0 \cdot f_0 = f_T$$

pričom platí:

$$A(f = f_T) = 1 \text{ (0 dB)}$$

f_F - hranica, keď začína stúpať fáza od -90°

Veľké signály \rightarrow medzná rýchlosť prebehu - strmosť S [V/ μ s]

Medzná výkonová frekvencia f_M - ešte plný napäťový rozkmit (U_{vm} je od nuly)

$$u_v = U_{vm} \cdot \sin(2\pi f_M \cdot t)$$

po derivovaní rýchlosť zmeny na výstupe

$$\frac{du_v}{dt} = 2\pi f_M \cdot U_{vm} \cdot \cos(2\pi f_M \cdot t)$$

kde $2\pi f_M U_{vm} = S$ maximálna strmosť {pre $\cos(2\pi f_M \cdot t) = 1$ }

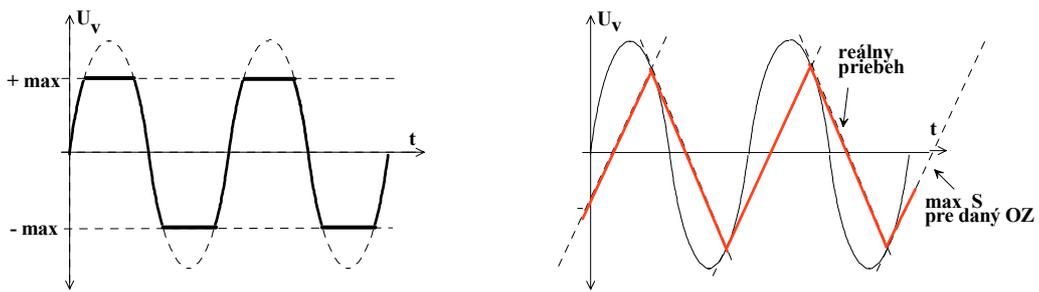
- S býva $0,5 \div 50$ V/ μ s
- u nových $300 \div 900$ V/ μ s $\rightarrow f_T = 100 \div 300$ MHz
- u rýchlych až $1000 \div 4000$ V/ μ s $\rightarrow f_T =$ do 400 MHz

medzná výkonová frekvencia:

$$f_M = \frac{S}{2\pi U_{vm}} \quad [MHz; V/\mu s; V]$$

Skreslenia OZ

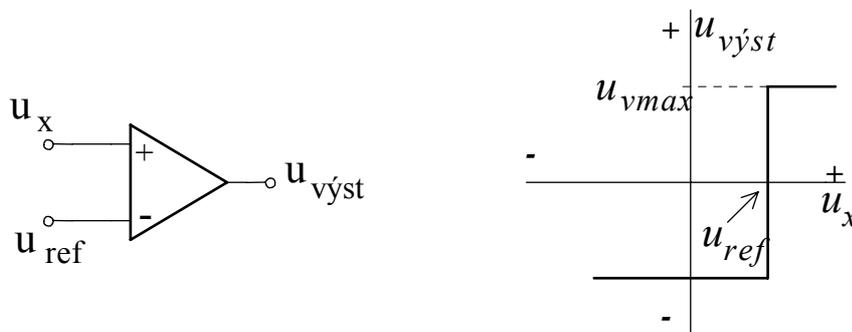
- a.) veľký rozkmit
- b.) obmedzenie od S



Obr. 137.

11.3. Použitie OZ

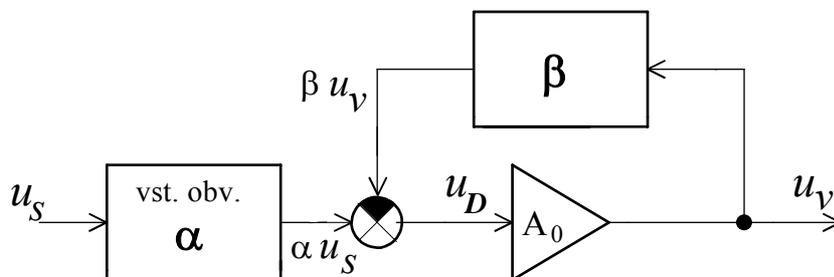
11.3.1. Bez spätnej väzby



Obr. 138.

11.3.2. V spätnoväzbovej slučke

Bloková schéma pre zápornú SV je na obr. 139.



Obr.139.

- ♦ kladná SV - pričítava sa k $\alpha \cdot u_s$
- ♦ záporná SV - odčítava sa od $\alpha \cdot u_s$

Poznámka: Kladná SV sa používa menej (oscilátory, prekl. obvody)

Záporná SV

Podľa obr.139 môžeme písať vzťahy:

$$u_D = \alpha u_s - \beta u_v \Rightarrow \frac{u_D}{u_v} = \alpha \frac{u_s}{u_v} - \beta$$

resp.

$$\frac{1}{A_0} = \alpha \frac{1}{A_{SV}} - \beta \quad \text{a teda} \quad A_{SV} = A_0 \frac{\alpha}{1 \pm \beta A_0}$$

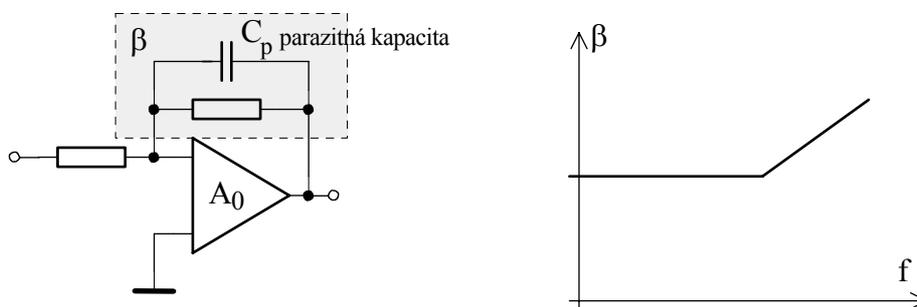
- ♦ ZSV +
- ♦ KSV -

Ak: $\beta A_0 \gg 1$ (dá sa dosiahnuť vysokým A_0)

potom $A_{SV} = \frac{\alpha}{\beta}$ a závisí len od vstupných a SV obvodov

Poznámka: Predpokladaná ZSV nesmie prejsť na KSV pre žiadnu frekvenciu, lebo by nastalo vlastné kmitanie zapojenia, z ktorého by sa stal oscilátor.

11.3.3. Frekvenčné korekčné (kompenzačné) obvody



Obr.140.

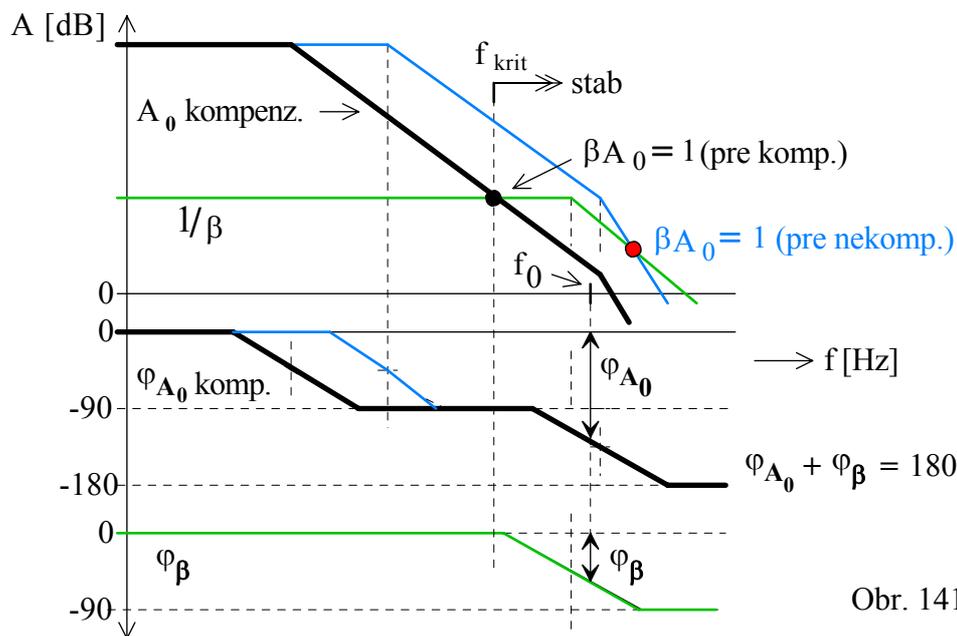
Kmitanie :

1. φ je 0° , resp. k-krát 360°
2. $\beta A_0 \geq 1$

- ♦ ZSV \rightarrow fázový posun 180°
- ♦ ak $\varphi_{A_0} + \varphi_\beta \rightarrow 180^\circ \Rightarrow$ krit. stav ($180 + 180 = 360$) \rightarrow kmitanie

Korekcie :

- zmenou A_0 , zmenou β



Obr. 141.

- frekvenčné kompenzácie - nutnosť
- znižujú $f_{\text{homé}}$
- **kritickejšie sú malé zosilnenia** (napäťový sledovač)

Vstavané frekvenčné kompenzácie

- súčasť zapojenia
- zjednodušujú použitie
- čiastočne "prekompenzované"
- väčšie obmedzenia pre $f_{\text{homé}}$

Pre vyššie f :

- ♦ nekompenzovaný OZ + kompenz. obvody "na mieru"

Podkorigovaný OZ

- vstavané frekvenčné kompenzácie
- stabilný až pre určité (väčšie) zosilnenia, napr 5, 10

- lepšie frekvenčné vlastnosti, (ale nemožné napr. pre napät'ový sledovač)

Ďalšie kritériá pre SV

Napät'ová SV - odvodená od $U_{\text{výst}}$:

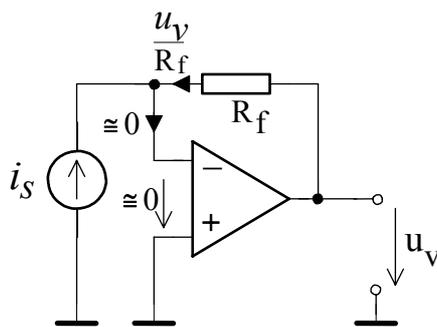
- ♦ sériová - na vstupe sčítavanie napätí
- ♦ paralelná - na vstupe sčítavanie prúdov

Prúdová SV - odvodená od $I_{\text{výst}}$, sériová, alebo paralelná

11.4. Druhy operačných sietí a ich vlastnosti v aplikáciách

11.4.1. Prevodník $I \rightarrow U$ (Paralelná sieť z napät'ového výstupu)

Riešenie : $u_D \cong 0$, $i_{\text{vst}} \cong 0$

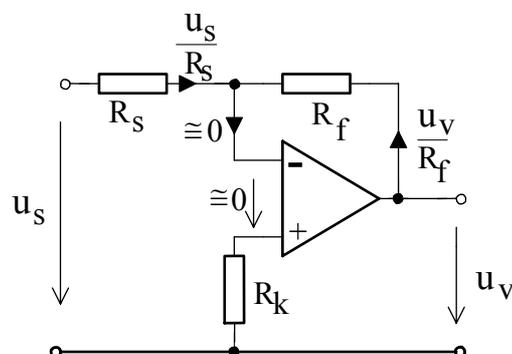


$$i_S = -\frac{u_V}{R_f}$$

Obr.142.

$R_{\text{vst}} \rightarrow 0$ a $R_{\text{výst}} \rightarrow 0$ (nulové sú pre ideálny OZ)

11.4.2. Invertujúci zosilňovač (modifikácia paralelnej siete)



Obr.143.

$$\frac{u_s}{R_s} = -\frac{u_v}{R_f} \Rightarrow u_v = -\frac{R_f}{R_s} u_s$$

$$R_k = \frac{R_f R_s}{R_f + R_s}$$

$$R_{vst} \approx R_s \text{ a } R_{výst} \approx \frac{R_v}{\beta A_0}$$

kde: R_v je vlastný OZ (katalóg)

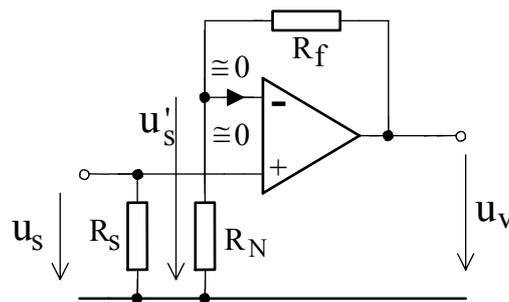
Platí: $A_{sv} \ll A_0$ ($A_{sv} < 0,01 A_0$).

Odpory v zapojení:

- ♦ veľké - prúdy zrovnateľné s I_{N0}
- ♦ malé - prúdy nie väčšie ako I_{vmax} , (ešte i malý R_{vst})

1kΩ ÷ 3 MΩ.

11.4.3. Neinvertujúci zosilňovač (sériová sieť z napäťového výstupu)



Obr.144.

$$u'_s = \beta u_v = \left(\frac{R_N}{R_N + R_f} \right) u_v \quad u_v = \left(\frac{R_f}{R_N} + 1 \right) u_s \quad \text{ak : } u_s \cong u'_s$$

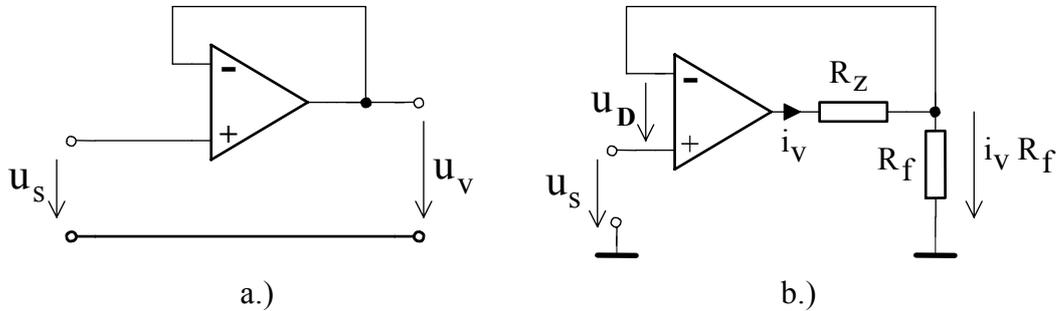
$$R_{vst} \approx R_{CM} \text{ resp. } R_{vst} = \frac{R_D}{1 + \beta A_0} \quad \text{a } R_{výst} \approx \frac{R_v}{\beta A_0} \quad R_s = \frac{R_f R_N}{R_f + R_N}$$

Napät'ový sledovač (obr. 145a.)

- A_u je 1, teda $u_s = u_v$
- $R_{vst} \approx 10^9 \Omega$, $R_{výst} \approx 10^{-3} \Omega$ (pre bipolár. vstupy)
- impedančný prevodník

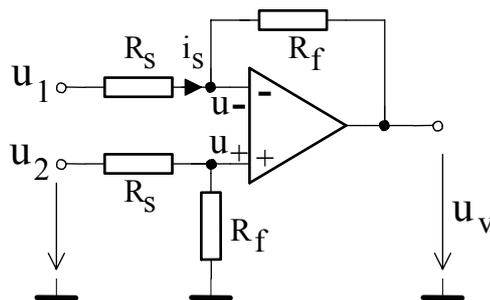
11.4.4. Zdroj konštantného prúdu (sériová sieť z prúdového výstupu, Obr.145b.)

$$u_D = u_s - i_v R_f \approx 0 \rightarrow \text{výst. prúd} \quad i_v = \frac{1}{R_f} u_s$$



Obr.145.

11.4.5. Diferenčný zosilňovač (obr. 146)



Obr. 146.

Odvodenie prenosu - zosilnenia.

1. spôsob - určia sa u_+ , u_- , potom pre $u_D = 0$ je $u_+ = u_-$

$$u_+ = u_2 \frac{R_f}{R_f + R_s} \quad u_- = u_1 - R_s i_s \quad \text{ak} \quad i_s = \frac{u_1 - u_v}{R_s + R_f} \Rightarrow u_- = u_1 - \frac{u_1 - u_v}{R_s + R_f} R_s$$

$$u_2 \frac{R_f}{R_f + R_s} = u_1 - \frac{u_1 - u_v}{R_s + R_f} R_s \quad \rightarrow \quad u_2 \frac{R_f}{R_f + R_s} = \frac{u_1(R_s + R_f) - u_1 R_s + u_v R_s}{R_s + R_f}$$

$$u_2 R_f = u_1 R_f + u_v R_s \quad \Rightarrow \quad u_v = (u_2 - u_1) \frac{R_f}{R_s}$$

2. spôsob - superpozícia : vplyv jedného vstupu, druhý je pritom na 0 potenciáli, t.j. na kostre (NIE vo "VZDUCHU"!!!!!!).

a.) vplyv od u_1 ($u_2 = 0$) → invertujúci zosilňovač $u_{v1} = -u_1 \frac{R_f}{R_s}$

b.) vplyv od u_2 ($u_1 = 0$) → neinvertujúci zosilňovač $u_{v2} = \left(\frac{R_f}{R_s} + 1\right) u_2 \frac{R_f}{R_f + R_s}$

Po úpravách :

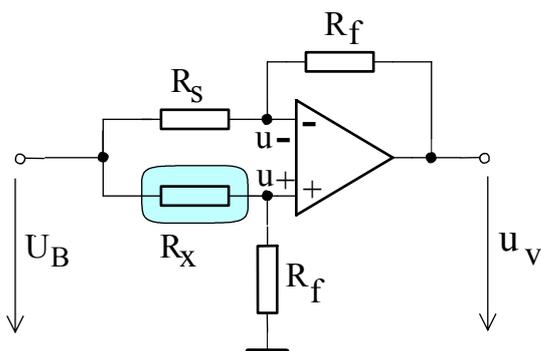
$$u_{v2} = \frac{R_f}{R_s} u_2 \Rightarrow u_v = u_{v1} + u_{v2} = -\frac{R_f}{R_s} u_1 + \frac{R_f}{R_s} u_2 = (u_2 - u_1) \frac{R_f}{R_s}$$

Použitie

- ♦ zosilnenie malých napätí
- ♦ pri nasuperponovaných signáloch, napr. sieťový „brum“
- ♦ potlačenie súfázných zložiek (sú symetrické voči kostre)

11.4.6. Aktívny mostík (modifikácia diferencného zosilňovača)

Časť mostíka tvoria SV obvody operačného zosilňovača.



Obr.147.

$$\frac{R_f}{R_s} + 1 \gg \Delta R \Rightarrow u_v \approx -U_B \frac{R_f}{R_s} \frac{\pm \Delta R}{\frac{R_f}{R_s} + 1} \quad \text{a ak zvolíme pomer odporov } \frac{R_f}{R_s} \gg 1$$

potom :

$$u_v \approx - (\pm \Delta R) U_B \quad \text{kde } \Delta R \text{ je v jednotkách odporu} \quad \Delta R = \frac{R - R_{x0}}{R_{x0}}$$

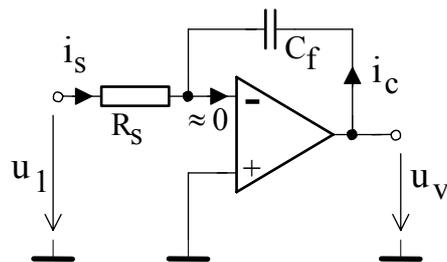
Výhody :

- menej súčiastok
- linearita (ak $R_s = R_{x0}$ a $R_f \gg R_s$)
- u_v nezávisí od pomeru R_f/R_s
- ľahšie vyváženie obvodu (odporom R_s)

Nevýhody : *treba použiť kvalitný OZ*

- s veľkým CMR (potlačenie súfáz signálu)
- s veľkým A_o
- s malými I_{No} (kľudovými prúdmi)

11.4.7. Integrátor (Obr. 148)



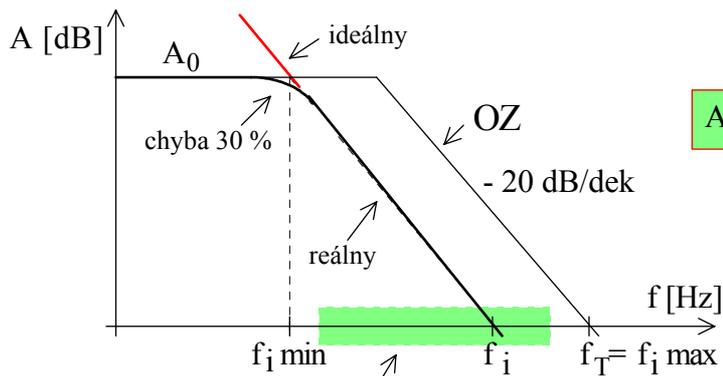
Obr.148.

Prúd do OZ $\approx 0 \rightarrow -i_c = i_s$

$$i_s = \frac{u_1}{R_s}; \quad i_c = C_f \frac{du_v}{dt}; \quad \Rightarrow \quad \frac{u_1}{R_s} = -C_f \frac{du_v}{dt} \quad \Rightarrow \quad u_v = -\frac{1}{R_s C_f} \int_0^t u_1$$

Poznámka: Kondenzátor - kvalitné dielektrikum, aby zvodové prúdy neboli na úrovni kľudových prúdov. Nie sú vhodné elektrolyty.

Odozva integrátora na harmonický priebeh (predstava ako filter 1. rádu)



$$A_0 \cdot f_i \text{ min} = f_i$$

pásma použiteľných frekvencií pre určitú presnosť

Obr.149.

Vst. signál $u_1 = U_1 \sin \omega t \rightarrow u_v = \int U_1 \sin \omega t$, presnejšie pre ideálny integrátor :

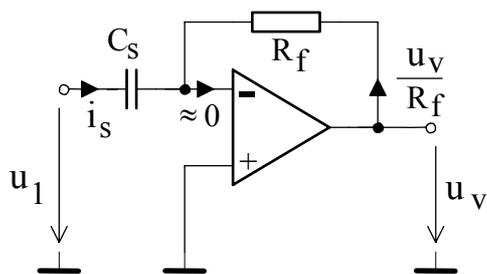
$$u_v = \frac{U_1}{\omega R_s C_f} (\cos \omega t)$$

Tranzitná frekvencia integrátora f_i je pre zosilnenie $A_u = 1$

$$A_u = \frac{U_1}{\omega R_s C_f} = 1 \Rightarrow f_i = \frac{1}{2\pi R_s C_f} = \frac{1}{2\pi \tau_i}$$

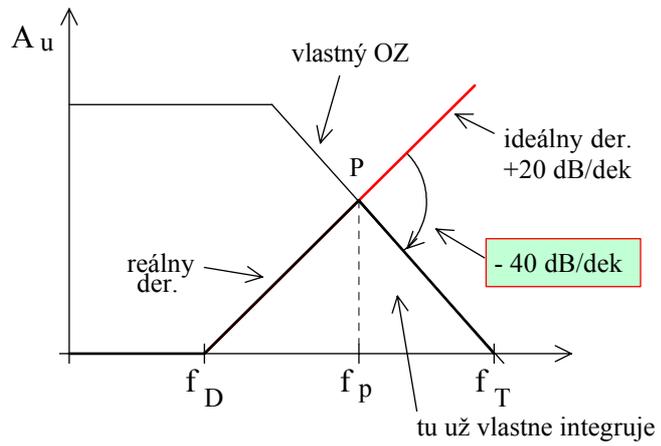
11.4.8. Derivátor (Obr. 150)

Pre vst. uzol (-) na obr. platí : $i_s = - \frac{u_v}{R_f}$



Obr.150.

$$C_s \frac{du_1}{dt} + \frac{u_v}{R_f} = 0 \Rightarrow u_v = -R_f C_s \frac{du_1}{dt}$$



Obr. 151.